



AKADEMIA GÓRNICZO-HUTNICZA
IM. STANISŁAWA STASZICA W KRAKOWIE

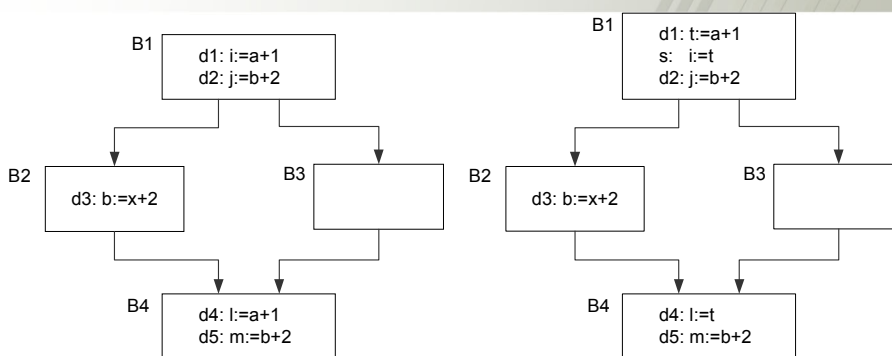
Transformacje optymalizujące

Teoria kompilacji

Dr inż. Janusz Majewski
Katedra Informatyki



Eliminacja globalnych podwyrażeń



Wyrażenie $a+1$ w definicji d_1 osiąga blok B_4 , zatem możemy wyeliminować powtórne obliczanie tego wyrażenia w instrukcji d_4 poprzez podstawienie wartości obliczonej w instrukcji d_1 do zmiennej tymczasowej t i jej wykorzystanie w bloku B_4 . Wyrażenie $b+2$ nie osiąga bloku B_4 , ponieważ istnieje ścieżka z B_1 poprzez B_2 do B_4 , na której mamy redefinicję d_3 argumentu b wyrażenia $b+2$. Zatem to wyrażenie nie jest dostępne w bloku B_4 i nie możemy przeprowadzić operacji analogicznej do poprzedniej.



Algorytm usuwania globalnych wspólnych podwyrażeń

Wejście: Graf przepływu i informacje o dostępnych wyrażeniach

Wyjście: Przeredagowany graf przepływu

Metoda: Dla każdej instrukcji postaci $s: x := y \text{ op } z$, gdzie $y \text{ op } z$ jest dostępne na początku bloku zawierającego s lub generowane w tym bloku przed s , oraz blok ten nie zawiera redefinicji y ani z przed s wykonaj:

- 1) znajdź takie wyliczenia $w := y \text{ op } z$, które osiągają s , przeglądając graf wstecz,
- 2) utwórz nową zmienną t ,
- 3) zamień każdą instrukcję znaną w punkcie 1) przez parę
 $t := y \text{ op } z$
 $w := t$
- 4) instrukcję $s: x := y \text{ op } z$ zamień na $x := t$

Optymalizacja ta może prowadzić do nadmiernego powiększenia ilości zmiennych tymczasowych, dlatego powinna współpracować z algorytmem eliminacji przenoszenia kopiowania.



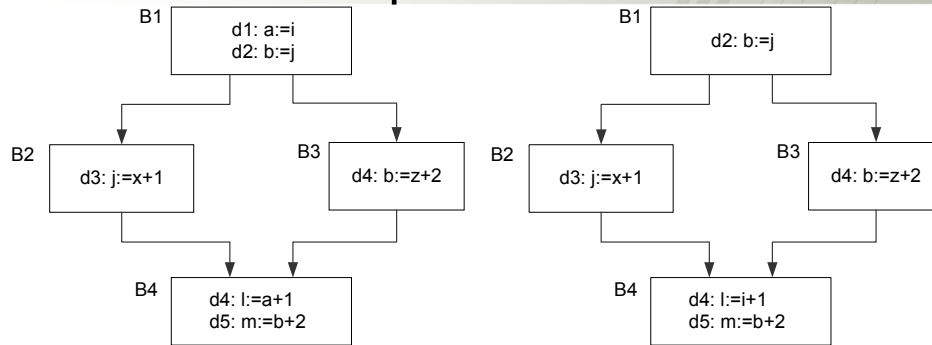
Eliminacja przenoszenia kopiowania

Algorytm eliminuje kopiowania $s: x := y$ przez podstawienie y za x , w tych użyciach u zmiennej x , dla których spełnione są następujące warunki:

- 1) s musi być jedyną definicją x osiagającą u (tzn. lista UDC w punkcie poprzedzającym u zawiera tylko s)
- 2) na każdej ścieżce z $s: x := y$ do u nie ma redefinicji y (sprawdzenie tego warunku uzyskamy przez rozwiązanie problemu zasięgu instrukcji kopiowania)



Eliminacja przenoszenia kopiowania



Z dwóch instrukcji kopiowania w bloku B_1 grafu lewego można wyeliminować pierwszą (d_1) i podstawić za a wartość zmiennej i w bloku B_4 (d_5). Z drugą (d_2) nie można tak postąpić z dwóch powodów:

- 1) na ścieżce z B_1 przez B_2 do B_4 mamy redefinicję zmiennej j (d_3)
- 2) definicja d_2 zmiennej b (którą chcielibyśmy wyeliminować) nie jest jedyną definicją tej zmiennej osiągającą blok B_4 (osiąga go również definicja d_4 z bloku B_3)



Algorytm eliminacji przenoszenia kopiowania

Wejście: Graf przepływu z informacjami o zasięgu instrukcji kopiowania (zbiory $c_in[B]$, ...) oraz dostępnymi listami UDC i DUC .

Wyjście: Przeredagowany graf przepływu

Metoda: Dla każdej instrukcji $s: x:=y$ wykonaj:

- 1) określ, które użycia zmiennej x (nazwijmy je u) są osiągalne przez definicję s (lista DUC),
- 2) określ, czy dla każdego użycia u zmiennej x znalezione w punkcie 1), a znajdującego się w bloku B , s znajduje się w $c_in[B]$ (*) lub s znajduje się w bloku B przed u (**),
- 3) określ, czy w przypadku (*) nie ma wewnątrz bloku B redefinicji zmiennej y przed u (zauważ, że jeśli s jest elementem $c_in[B]$, to s jest jedyną definicją zmiennej x , która osiąga blok B)
- 4) określ, czy w przypadku (**) nie ma pomiędzy s a u redefinicji zmiennej y (zauważ, że jeżeli s i u są wewnątrz jednego bloku oraz u jest w zasięgu s , to s jest jedyną definicją zmiennej x , która osiąga u)
- 5) jeżeli warunki 3) lub 4) (odpowiednio dla rozważanego przypadku) są spełnione, to usuń s i zamień wszystkie użycia zmiennej x z punktu 1) na y .



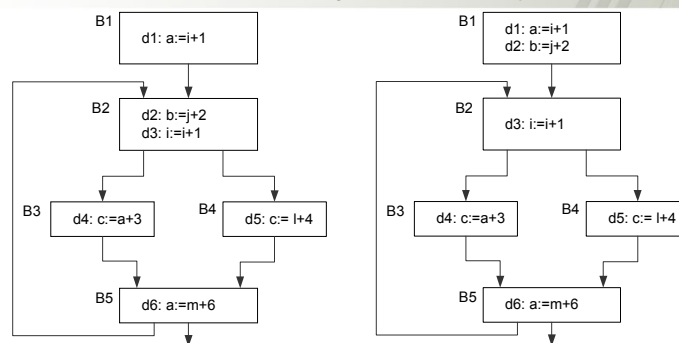
Eliminacja obliczeń niezmienniczych z pętli

Można przenieść przed pętlę takie instrukcje $s: x:=y$ op z , które obliczają ciągle tę samą wartość dopóki sterowanie pozostaje w pętli i spełniają poza tym następujące warunki:

- 1) blok zawierający s dominuje nad wszystkimi wyjściami z pętli (czyli nie istnieje ścieżka przez pętlę, która nie przechodziłaby przez ten blok)
- 2) s jest jedyną definicją x w tej pętli
- 3) wszystkie użycia x wewnątrz pętli są osiągalne tylko i wyłącznie przez definicję s



Eliminacja obliczeń niezmienniczych z pętli – przykład



W pętli z lewego grafu definicje d_2 , d_3 i d_6 obliczają w każdym przebiegu pętli tę samą wartość. Do przednagłówka można jednak przesunąć instrukcję d_2 . Definicja d_5 nie spełnia warunku 1) – po przesunięciu tej definicji do przednagłówka zmienna c przyjmowałaby wartość $l+4$ za każdym razem, gdy sterowanie dochodzi do pętli, podczas gdy w rzeczywistości tak być nie musi. Nie jest spełniony również warunek 2). Po przeniesieniu d_5 do przednagłówka po przejściu ścieżki B_2 - B_3 - B_5 - B_2 - B_4 - B_5 otrzymamy w „ulepszonej” w ten sposób wersji zmienną c równą $a+3$ podczas gdy w pierwotnej pętli otrzymamy wartość zmiennej c równą $l+4$. Definicja d_6 nie spełnia warunku 3). Używana w B_3 zmienna a w pierwszym przebiegu pętli ma wartość $i+1$, w każdym następnym $m+5$. Przeniesienie d_6 do przednagłówka zmieniłoby wyraźnie sposób działania programu.



Algorytm wykrywania obliczeń niezmienniczych w pętli

Wejście: pętla L , listy UDC

Wyjście: zbiór wyrażeń, które obliczają tę samą wartość dopóki sterowanie pozostaje w pętli

Metoda:

- (1) Zamarkuj jako „niezmiennicze” te instrukcje trójadresowe, których wszystkie operandy są bądź stałymi, bądź mają wszystkie swoje definicje poza pętlą L .
- (2) Powtarzaj krok (3) dopóki występują zmiany.
- (3) Zamarkuj jako „niezmiennicze” wszystkie takie instrukcje, które poprzednio nie były zamarkowane, a których wszystkie operandy:
 - (a) są stałymi, lub
 - (b) mają wszystkie definicje poza pętlą L , lub
 - (c) mają dokładnie jedną definicję osiagającą rozważaną instrukcję i definicja ta została zamarkowana jako wyrażenie „niezmiennicze” w pętli L .



Algorytm eliminacji obliczeń niezmienniczych z pętli

Wejście: pętla L , listy UDC, informacje o relacji dominacji w grafie

Wyjście: przeredagowana pętla L z przednagłówkiem i (być może) pewnymi instrukcjami przeniesionymi do przednagłówka

Metoda:

- (1) Wykonaj poprzedni algorytm wykrywania obliczeń niezmienniczych w pętli L .
- (2) Dla każdej instrukcji s definiującej x i zamarkowanej jako „niezmiennicza” sprawdź, czy:
 - (a) s jest w bloku dominującym wszystkie wyjścia z pętli L
 - (b) w pętli L nie ma definicji x innej niż s
 - (c) wszystkie użycia x w L są osiagane tylko przez definicję s
- (3) Przesuń (w porządku wyznaczonym przez poprzedni algorytm) do przednagłówka te instrukcje, które spełniają warunki (2a), (2b) i (2c) pod warunkiem, że jeżeli operandy s były definiowane wewnątrz L , to definicje te zostały wcześniej przeniesione do przednagłówka.



Algorytm eliminacji obliczeń niezmienniczych z pętli

Uwaga: czasami można osłabić warunek (2a) powyższego algorytmu, formułując go następująco:

(2a) blok zawierający s albo dominuje wszystkie wyjścia z pętli L , albo zmienna x definiowana w s nie jest używana na zewnątrz pętli L .

Jest to przykład tzw. „optymalizacji niebezpiecznej”, gdyż czasami przenosi się do przednagłówka wyrażenie, które być może nigdy nie byłoby w pętli wykonane, a po przeniesieniu do przednagłówka będzie wykonane. Na przykład w pętli jest test:

„czy y jest różne od 0?” – jeśli tak wykonuje się dzielenie $\frac{x}{y}$. Po ewentualnym

wyniesieniu $\frac{x}{y}$ do przednagłówka dzielenie wykona się zawsze, niezależnie od wartości dzielnika, mogąc spowodować błąd wykonania.



Eliminacja zmiennych indukowanych i redukcja mocy

Zmienna x jest nazywana zmienną indukowaną pętli L , jeżeli każdorazowa zmiana jej wartości jest inkrementacją lub dekrementacją o pewną stałą.

Podstawową zmienną indukowaną jest taka zmienna i , która jest dokładnie jeden raz definiowana wewnątrz pętli L i definicja ta ma postać $i := i + c$ gdzie c jest pewną stałą (np. zmienna sterująca pętli).

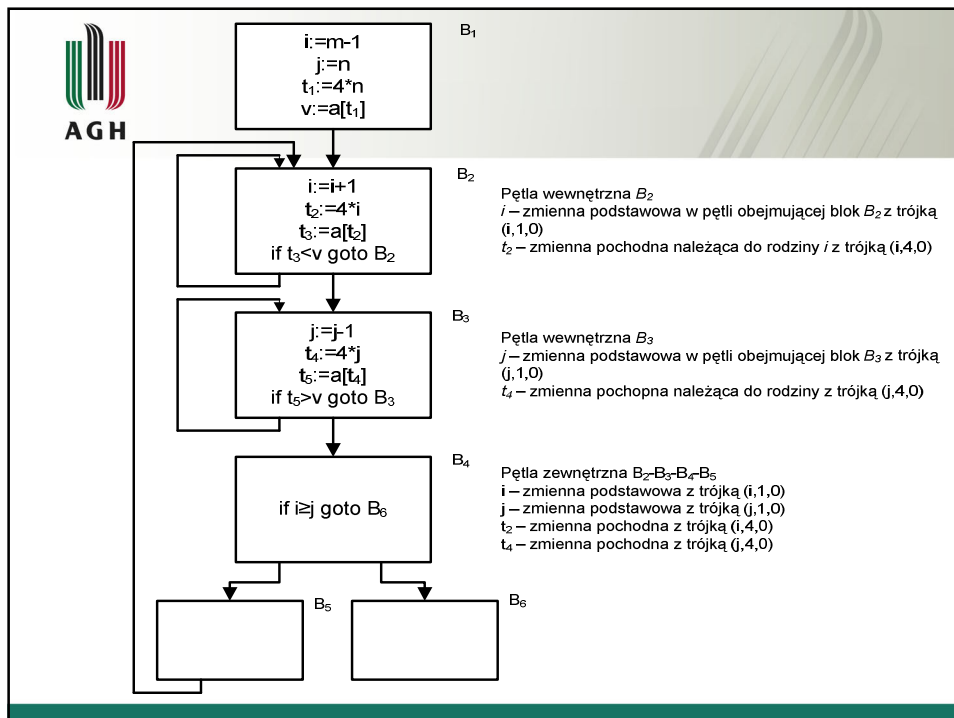
Pochodną zmienną indukowaną jest taka zmienna j , która jest dokładnie jeden raz definiowana wewnątrz pętli L , i której wartość jest liniową funkcją pewnej podstawowej zmiennej indukowanej i . Mówimy wtedy, że zmienna j należy do rodziny zmiennej i .



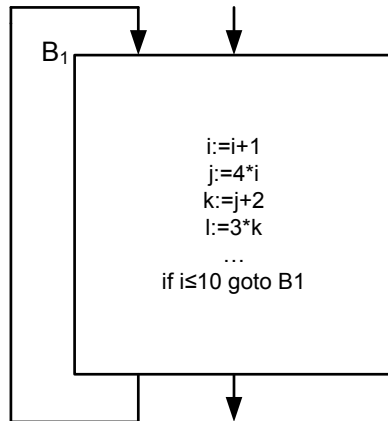
Algorytm wykrywania zmiennych indukowanych (1)

Wejście: pętla L wraz z informacjami o zasięgu definicji i informacjami o wyrażeniach niezmienniczych w pętli L

Wyjście: zbiór zmiennych indukowanych. Z każdą zmienną indukowaną j skojarzona jest trójka (i, c, d) , gdzie i jest podstawową zmienną indukowaną, c i d są stałymi, takimi że w miejscu definicji zmiennej j jej wartość wynosi $c \cdot i + d$. Mówimy, że j należy do rodziny i . Podstawowa zmienna indukowana i należy do swojej własnej rodziny.



Przykład



Pętla obejmująca B1:

i – zmienna podstawowa $(i, 1, 0)$

j – zmienna pochodna z rodziny i z trójką $(i, 4, 0)$

k – zmienna pochodna z rodziny i z trójką $(i, 4, 2)$

$[k=j+2=4*i+2]$

l – zmienna pochodna z rodziny i z trójką $(i, 12, 6)$

$[l=3*k=3*(4*i+2)=12*i+6]$

Algorytm wykrywania zmiennych indukowanych (2)

Metoda:

- (1) Znajdź wszystkie podstawowe zmienne indukowane i przeglądając instrukcje pętli L . Zmienna i musi mieć dokładnie jedną definicję w pętli L w postaci $i := i + a$, gdzie a jest stałą. Z każdą podstawową zmienną indukowaną i skojarz trójkę $(i, 1, 0)$.
- (2) Poszukaj wszystkich zmiennych k mających dokładnie jedną definicję w pętli L w jednej z poniższych postaci:

$$k := j \cdot b, \quad k := b \cdot j, \quad k := \frac{j}{b}, \quad k := j \pm b, \quad k := b \pm j$$

gdzie: b – stała, j – zmienna indukowana, podstawowa lub pochodna.

Jeśli j jest podstawową zmienną indukowaną, wówczas k jest pochodną zmienną indukowaną i należy do rodziny j . Trójka dla k zależy od postaci instrukcji definiującej tę zmienną. Na przykład jeśli k definiowane jest jako

$k := j \cdot b$, to trójka dla k ma postać $(j, b, 0)$; jeżeli $k := \frac{j}{b}$, to trójka dla k ma

postać $(j, \frac{1}{b}, 0)$; jeżeli $k := j + b$, wówczas trójka dla k to $(j, 1, b)$.



Algorytm wykrywania zmiennych indukowanych (3)

Jeśli j nie jest podstawową zmienną indukowaną, to wtedy j jest zmienną pochodną i należy do rodziny zmiennej podstawowej i . Wówczas należy sprawdzić dodatkowe wymagania:

- (a) nie ma być podstawienia dla zmiennej i pomiędzy jedną definicją j w L , a jedną definicją k w L .
- (b) żadna definicja j spoza pętli L nie osiąga definicji k .

Gdy wymagania te są spełnione, k jest zmienną pochodną należącą do rodziny i .

Wtedy tworzymy trójkę dla zmiennej k na podstawie trójki (i, c, d) dla zmiennej j i na podstawie instrukcji definiującej zmienną k . Na przykład definicja $k := b \cdot j$ prowadzi do trójki $(i, b \cdot c, b \cdot d)$ dla zmiennej k .



Algorytm redukcji mocy wykorzystujący zmienne indukowane

Wejście: pętla L wraz z informacją o zasięgu definicji oraz informacje o rodzinach zmiennych indukowanych uzyskane w wyniku wykonania poprzedniego algorytmu

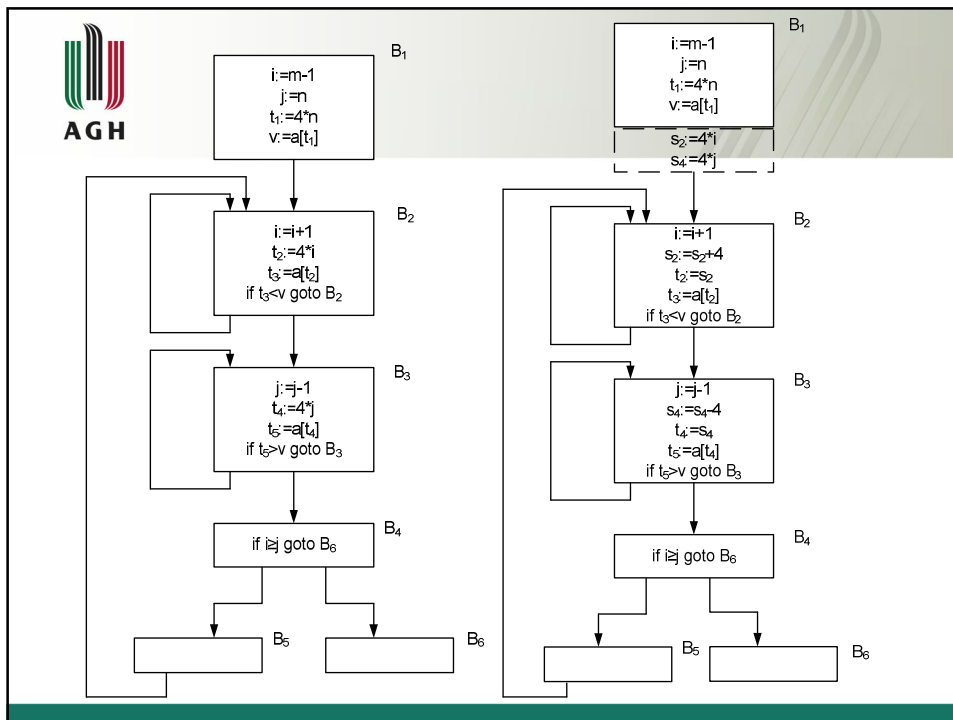
Wyjście: przereklamowana pętla

Metoda:

Rozważamy kolejno każdą podstawową zmienną indukowaną i . Dla każdej pochodnej zmiennej indukowanej j z rodziny zmiennej i (zmienna j scharakteryzowana trójką (i, c, d)) wykonaj:

- (1) Utwórz nową zmienną s (jeśli dwie zmienne pochodne j_1 i j_2 mają takie same trójki, utwórz dla obu tylko jedną nową zmienną).
- (2) Zamień podstawienie do zmiennej j na $j := s$.
- (3) Bezpośrednio po podstawieniu $i := i + a$ (gdzie: a – stała) dodaj $s := s + c \cdot a$, gdzie wyrażenie $c \cdot a$ jest obliczone i podane jako stała, gdyż c oraz a są stałymi. Umieść zmienną s w rodzinie zmiennej podstawowej i z odpowiadającą jej trójką (i, c, d) .
- (4) Wstaw na koniec przednagłówek pętli
 $s := c \cdot i$ ($s := i$ gdy $c = 1$)
 $s := s + d$ (opuszcz, gdy $d = 0$)

Zauważ, że s jest także pochodną zmienną indukowaną z rodziny zmiennej i .



Algorytm eliminacji zmiennych indukowanych (1)

Wejście: pętla L wraz z informacją o zasięgu definicji, o wyrażeniach niezmienniczych i o życiu zmiennych.

Wyjście: przeredagowana pętla.

Metoda:

- (1) Rozważamy kolejno każdą podstawową zmienną indukowaną, która używana jest wyłącznie do obliczania innych zmiennych indukowanych ze swojej rodziny oraz w wyrażeniach w skokach warunkowych wewnątrz pętli. Weź pewną zmienną j z rodziny zmiennej i , najlepiej taką, aby c i d z jej trójki były możliwie najprostsze (na przykład $c = 1$, $d = 0$). Zmodyfikuj każde wyrażenie w skokach warunkowych tak, aby zamiast i było tam używane j . Załóżmy dalej, że $c > 0$.

Skok warunkowy **if i rel_op x goto B**, gdzie x nie jest zmienną indukowaną, jest zamieniany na:

$r := c * x$ ($r := x$, gdy $c = 1$)

$r := r + d$ (opuść, gdy $d = 0$)

if j rel_op r goto B

gdzie r jest nową zmienną tymczasową.



Algorytm eliminacji zmiennych indukowanych (2)

Skok warunkowy

if i rel_op a goto B , gdzie a jest stałą jest zamieniany na:

if j rel_op $c \cdot a + d$ goto B , gdzie wyrażenie $c \cdot a + d$ jest wyliczone. W przypadku, kiedy w teście skoku warunkowego są używane dwie zmienne indukowane i_1 i i_2 (if i_1 rel_op i_2 goto B), sprawdzamy, czy obie mogą być usunięte. W najprostszym przypadku, gdy j_1 ma trójkę (i_1, c_1, d_1) , j_2 zaś (i_2, c_2, d_2) oraz $c_1 = c_2$ i $d_1 = d_2$, wtedy i_1 rel_op i_2 jest równoważne j_1 rel_op j_2 .

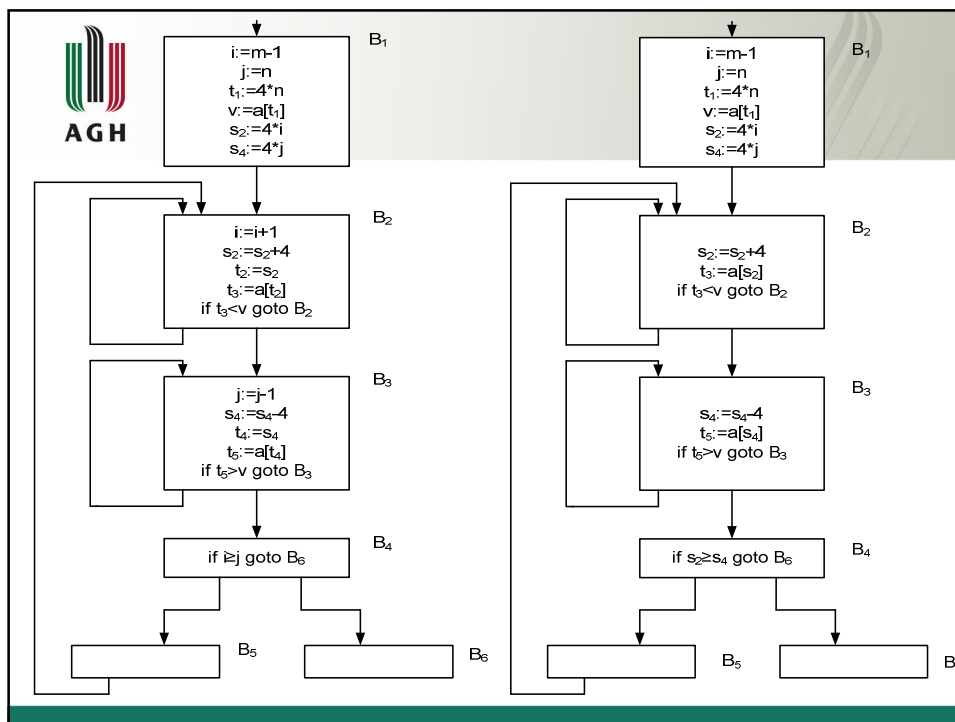
W bardziej złożonych przypadkach modyfikacja testu przy skokach warunkowych może nie być warta zachodu, gdyż musielibyśmy (w ogólnym przypadku) wprowadzić dwa dodatkowe mnożenia i jedno dodawanie.

Po przekształceniu skoków warunkowych usuwamy wszystkie podstawienia do wyeliminowanych podstawowych zmiennych indukowanych, gdyż zmienne te są teraz bezużyteczne.



Algorytm eliminacji zmiennych indukowanych (3)

- (2) Rozważamy teraz każdą zmienną indukowaną j , dla której podstawienie $j := s$ zostało wstawione podczas wykonania poprzedniego algorytmu. Sprawdzamy, czy nie ma jakiegoś podstawienia do zmiennej s pomiędzy instrukcją $j := s$ i jakimkolwiek użyciem zmiennej j . Jeśli nie ma, zastępujemy wszystkie użycia j przez s i usuwamy podstawienie $j := s$.



Zmienne indukowane a wyrażenia niezmiennicze w pętli

W algorytmach wykrywania zmiennych indukowanych i redukcji mocy można dopuścić wyrażenia niezmiennicze oprócz stałych. Jednak wówczas określenie (i, c, d) dla zmiennej indukowanej j wymagałoby znajomości wartości wyrażenia niezmienniczego. Obliczenie trójki musiałoby się odbyć w przednagłówku, w pewnych przypadkach wymagałoby kilku instrukcji trójadresowych. Algorytm eliminacji zmiennych indukowanych wymaga z kolei znajomości znaku c ; gdyby c było ujemne, należałoby zmienić operator relacji w teście skoku warunkowego. Dlatego też z reguły ograniczamy się tylko do stałych przy wykrywaniu zmiennych indukowanych.